

Michał Soida

Miejsce zamieszkania: **Kraków**

Telefon: **+48 603 546 991**

E-mail: michal@soida.pl

Profil zawodowy

Full-Stack developer, inżynier specjalista robotyki przemysłowej. Do moich najważniejszych kompetencji należy integracja komponentów systemu sterowania robotem przemysłowym. Do największych sukcesów zaliczam zajęcie II oraz III miejsca w konkursie ABB IT Challenge, za projekt i wykonanie prototypu manipulatora przemysłowego o czterech stopniach swobody.

Doświadczenie zawodowe

Multiprojekt Automatyka Sp. z o.o.

Informatyk Programista

09/2017 - obecnie

- Rozwijam oprogramowanie do komunikacji między komponentami robota przemysłowego w oparciu o sieć EtherCAT
- Projektuję generator trajektorii ruchów manipulatora, umożliwiający optymalizację wykonywanych ruchów
- Weryfikuję projekt konstrukcji mechanicznej pod kątem zgodności z częścią elektroniczną i programową

Teva Operations Poland sp. z o.o.

Praktyka w Dziale Systemów Krytycznych

07/2016 - 08/2016

- Utrzymanie ruchu systemów krytycznych (para, woda lodowa, wentylacja)
- Aktualizacja dokumentacji systemów kontroli i pomiarów warunków produkcji

Comarch SA

Java Developer

06/2015 - 12/2015

- Dostosowywałem środowiska demonstracyjne produktu do potrzeb konsultantów
- Tłumaczyłem procesy i środowiska demonstracyjne
- Integrowałem środowiska testowe i systemy ciągłej integracji
- Rozwijałem system zarządzania i archiwizowania dokumentacji i procesów.

Soida Management Consulting & Coaching

Wsparcie w zakresie IT oraz zadań biurowych

09/2011 - obecnie

- Zarządzam firmową siecią i usługami internetowymi (strony www, e-mail)
- Dbam o dobry stan urządzeń oraz usuwam drobne awarie.
- Rozwiązuję pojawiające się problemy z obsługą sprzętu i oprogramowania.

Projekty dodatkowe

- Manipulator przemysłowy koła naukowego AGH Robotics (Nagrodzony w konkursach ABB IT Challenge 2015, Robomaticon 2017, RoboTEC 2017)
- Stacja kontrolna łazika marsjańskiego AGH Space Systems (lider zespołu)

- System inteligentnego domu, umożliwiający zdalną kontrolę, archiwizację pomiarów i wizualizację parametrów

Edukacja

- Doktorant Akademii Górniczo-Hutniczej, katedra Robotyki i Mechatroniki
- Założyciel studenckiego koła naukowego AGH Robotics
- absolwent Akademii Górniczo-Hutniczej, kierunek Inżynieria Mechatroniczna
- Obsługa i programowanie robotów Kawasaki - poziom podstawowy
- Kurs obsługi i programowania sterowników PLC dla służb utrzymania ruchu
- Wprowadzenie do analiz przepływów - Ansys Fluent
- Uprawnienia SEP w zakresie eksploatacji do 1kV
- Certified LabVIEW Associate Developer (CLAD)
- Algorithms: Design and Analysis - internetowy kurs Stanford University
- Cryptography - internetowy kurs Stanford University
- II miejsce w konkursie ABB IT Challenge 2015
- III miejsce w konkursie ABB IT Challenge 2017
- absolwent V Liceum Ogólnokształcącego im. Augusta Witkowskiego w Krakowie

Umiejętności

- Programowanie w języku C/C++ na poziomie zaawansowanym
- Programowanie w języku Python na poziomie zaawansowanym
- Podstawowa znajomość mikrokontrolerów (AVR)
- Podstawowa znajomość układów FPGA (Altera)
- Podstawowa znajomość programów CAD (Autodesk Inventor, Catia)
- Administracja systemem Linux
- Biegła znajomość języka angielskiego (poziom C1/CAE)
- Prawo jazdy kat. A oraz B

Wyrażam zgodę na przetwarzanie moich danych osobowych przez odbiorcę w celu realizacji procesów rekrutacyjnych obecnie i w przyszłości, zgodnie z obowiązującymi przepisami o ochronie danych osobowych RODO / GDPR określonych w Rozporządzeniu Parlamentu Europejskiego i Rady (UE) 2016/679 z dnia 27 kwietnia 2016 roku.